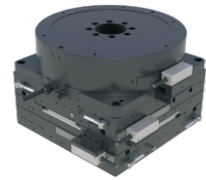


直驱式对位平台

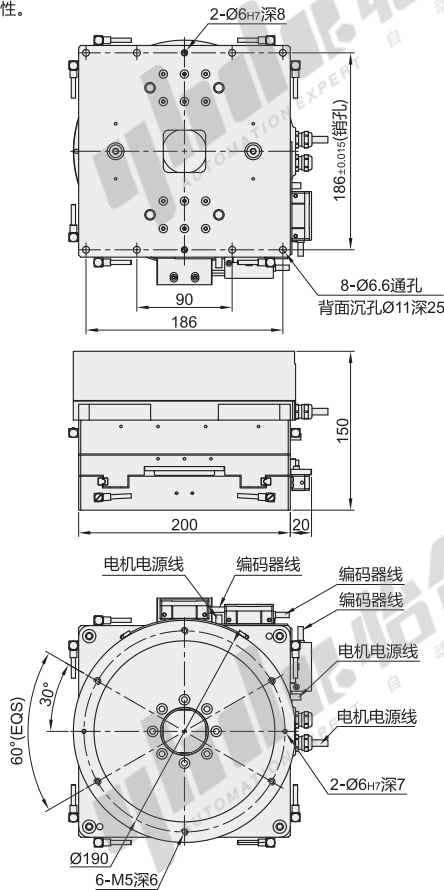
宽度200



代码	类型	底座材质	表面处理
BCW03	直驱式对位平台	铝合金	黑色阳极氧化

特点:

- 采用直驱结构, 搭配高精度编码器使用, 实现高精度定位和控制;
- XYθ结构简单、紧凑, 维护方便, 使用寿命长;
- 快速响应, 实现多轴独立控制, 快速实现位置调整;
- 高精度、高响应、高稳定性。



视角标准: 第一视角

型号		XY轴行程	θ轴行程	编码器分辨率	线缆选择	驱动器选配
代码	整机宽度					
BCW03	K200	20	20	RA (1μm分辨率读头+磁栅尺)	N(不配线缆) 3(3米长线缆) 5(5米长线缆)	N(不配驱动器) S(高创脉冲) SE(高创EtherCat总线协议) P(松下脉冲) PE(松下EtherCat总线协议)

代码	整机宽度	XY轴行程	θ轴行程	编码器分辨率	线缆选择	驱动器选配
BCW03	K200	20	20	RA (1μm分辨率读头+磁栅尺)	N(不配线缆) 3(3米长线缆) 5(5米长线缆)	N(不配驱动器) S(高创脉冲) SE(高创EtherCat总线协议)

BCW03-K200-20-20-RA-N-N

优惠价
数量 1~10 11~
价格 100% 另行报价

未税价(元)

交货期
16

性能参数(XY轴)

行程	mm	±10
连续推力	N	120
峰值推力	N	480
连续电流	Arms	2.5
峰值电流	Arms	10
电阻	Ω(25°C)	6.4
电感	mH(25°C)	23
力常数	N/Arms	48
反向电动势	Vms/m/s	39.2
磁极距	mm	20
编码器分辨率	μm	1
重复精度	μm	±1.5
定位精度	μm	±5
电机重量	kg	9.2

性能参数(θ轴)

行程	°	±10
连续转矩	Nm	24.3
峰值转矩	Nm	48.6
连续电流	Arms	3
峰值电流	Arms	6
电阻	Ω(25°C)	10.8
电感	mH(25°C)	35
转矩常数	Nm/Arms	8.1
反电势常数	Vms/rad/s	11
极数	—	22
编码器分辨率	P/rev	669159
重复精度	Arc sec	±5
定位精度	Arc sec	±30
电机重量	kg	9.5