

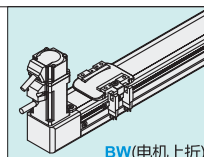
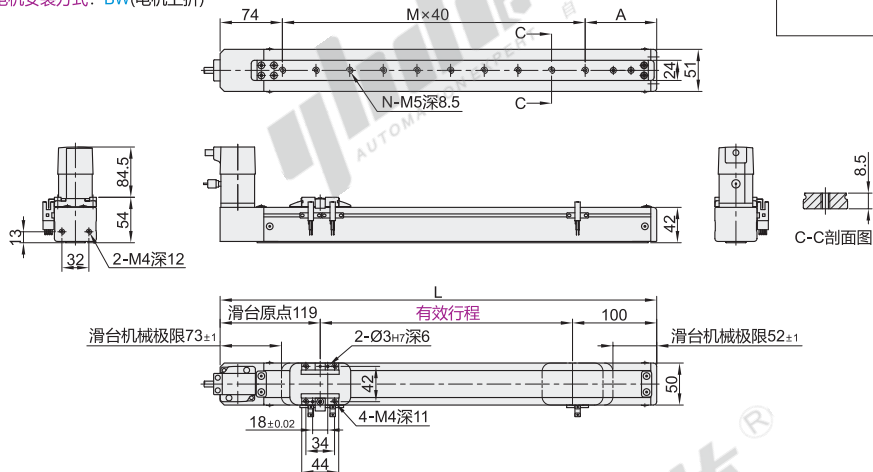
单轴机器人

同步带模组
半封闭

代码	底座		导轨		滑板		盖板		使用环境
	材质	表面处理	材质	表面处理	材质	表面处理	材质	表面处理	
YTb5	铝合金	阳极氧化	合金钢	—	铝合金	阳极氧化	铝合金	阳极氧化	0~40℃ 35~85%RH 不得结露

 本产品不含电机，电机须另行选购。

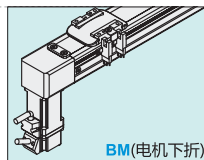
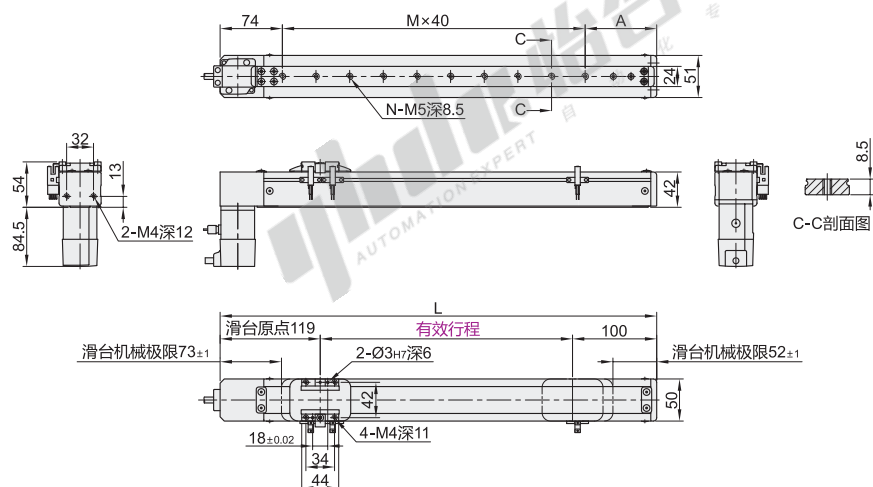
电机安装方式: BW(电机上折)



BW(电机,上折)

C-C剖面图

电机安装方式: BM(电机下折)



BM(电机下折)

C-C剖面图

视角标准：第一视角

电机 安装方式	尺寸	行程														
		100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
BW (电机上折)	L	319	369	419	469	519	569	619	669	719	769	819	869	919	969	1019
	A	85	95	65	75	85	95	65	75	85	95	65	75	85	95	65
BM (电机下折)	M	4	5	7	8	9	10	12	13	14	15	17	18	19	20	22
	N	5	6	8	9	10	11	13	14	15	16	18	19	20	21	23
	重量(kg)※	2.2	2.3	2.4	2.5	2.6	2.7	2.8	2.9	3	3.1	3.2	3.3	3.4	3.5	3.6

※不含电机重量。

型号		有效行程 (最小单位50)	电机安装方式	电机品牌	电机规格	原点开关	极限开关	传感器类型	
代码	导轨								
YTB5	32	100~800	BW(电机上折) BM(电机下折)	P(松下) Y(安川) M(三菱)	T(台达) H(汇川) L(雷赛)	42(42步进) (仅适用雷赛品牌)	外置型 C(电机侧) D(电机反侧)	外置型 3(1个) 4(2个)	无指定(NPN) P(PNP)
	40	非标行程可定制				10(100W伺服)	无 E(无)	无 5(无)	



请按图示订货

型号	有效行程 (最小单位50)	电机安装方式	电机品牌	电机规格	原点开关	极限开关	传感器类型
代码	导程						
32	100~800	BW(电机上折)	P(松下)	42(42步进)	外置型	外置型	无指定(NPN)
40		BM(电机下折)	Y(安川) M(三菱)	100(100W伺服)	C(电机侧)	3(1个) 4(2个)	P(PNP)



未税价(元)

● 优惠价

数量	1~4	5~
价格	100%	另行报价



交货期

8

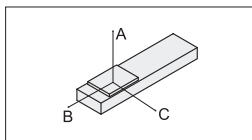
YTB5—40—550—BM—M—10—C—4

单轴机器人

YTB5系列·底座宽度51mm 同步带系列·一般环境型

半封闭
同步带模组

容许负载力矩表 (单位: mm)

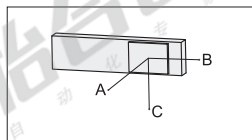


水平安装	A	B	C
2kg	323	61	112
3kg	209	39	72

详细参数表

性能	推荐电机规格	42步进	100W伺服
	重复定位精度(mm)	±0.04	±0.04
	导程(mm)	32	40
	最高速度(mm/s)	267	2000
	最大负载(kg)	水平使用 3	3
		竖直使用 —	—
零部件	额定推力(N)	50	
	标准行程(mm)	100~800(50mm间隔)	
	皮带宽度(mm)	9	
	直线导轨规格	24×8.5 单支 单滑块	
	感应开关	外置型	EE-SX672(NPN)
		内置型	此款滑台无内置型号

如需欧姆龙品牌或PNP型光电开关, 请与我司沟通。



壁挂安装	A	B	C
2kg	105	57	303
3kg	67	36	195

容许力矩表

Mxd	19N.m	说明: 1.实际负载需满足以下条件: (a)满足“详细参数表”中最大负载条件 (b)满足“容许力矩表”“力矩条件 如超出条件使用将大幅降低滑台寿命 2.表中数据以额定寿命10000km为基准 3.表中重复定位精度为单方向数值。 4.滑台额定加速度0.3G, 短行程滑台可能无法达到最高速度。
Myd	20N.m	
Mzd	16N.m	
		
表中力矩值是以滑台行走寿命10000km为基准的动态容许力矩。力矩条件: $Mx/Mxd+My/Myd+Mz/Mzd\leq 1$ (Mx、My、Mz分别为各个方向的实际力矩)		