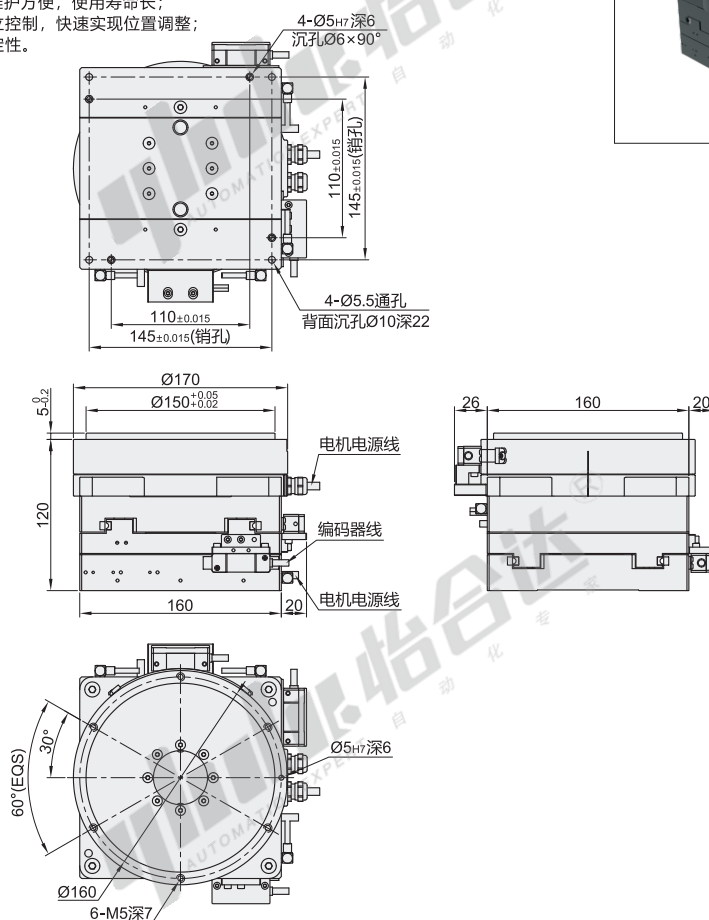


◀ 宽度160

代码	类型	底座材质	表面处理
BCW02	直驱式对位平台	铝合金	黑色阳极氧化

○ 特点:

- 采用直驱结构，搭配高精度编码器使用，实现高精度定位和控制；
- XYθ结构简单、紧凑，维护方便，使用寿命长；
- 快速响应，实现多轴独立控制，快速实现位置调整；
- 高精度、高响应、高稳定性。



视角标准：第一视角

型号		XY轴行程	θ轴行程	编码器分辨率	线缆选择	驱动器选配
代码	整机宽度					
BCW02	K160	30	15	RA (1μm分辨率读头+磁栅尺)	N (不配线缆) 3 (3米长线缆) 5 (5米长线缆)	N (不配驱动器) S (高创脉冲) SE (高创EtherCat总线协议)



请按图示订货

型号		XY轴行程	0轴行程	编码器分辨率	线缆选择	驱动器选配
代码	整机宽度					
ECWD2	K160	30	15	(1μm分辨率) 3(3米长线缆) 读头+磁栅片	N(不配线缆) 3(3米长线缆) S(5米长线缆)	N(不配驱动器) S(高创脉冲) SE(高创EtherCAT总线协议)

BCW02—K160—30—15—RA—N—N



未税价(元)

数量	1~10	11~
价格	100%	另行报价



交货期

16

性能参数(XY轴)

行程	mm	±15
连续推力	N	120
峰值推力	N	480
连续电流	Arms	2.5
峰值电流	Arms	10
电阻	$\Omega(25^{\circ}\text{C})$	6.4
电感	$\text{mH}(25^{\circ}\text{C})$	23
力常数	N/Arms	48
反向电动势	Vms/m/s	39.2
磁极距	mm	20
编码器分辨率	μm	1
重复精度	μm	±1.5
定位精度	μm	±5
电机重量	kg	6

性能参数(θ 轴)

行程	°	±7.5
连续转矩	Nm	7.2
峰值转矩	Nm	18
连续电流	Arms	3
峰值电流	Arms	7.5
电阻	Ω(25°C)	6.1
电感	mH(25°C)	15.8
转矩常数	Nm/Arms	2.4
反电势常数	Vms/rad/s	1.87
极数	—	22
编码器分辨率	P/rev	543495
重复精度	Arc sec	±5
定位精度	Arc sec	±30
电机重量	kg	4.95