

单轴机器人

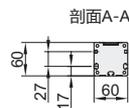
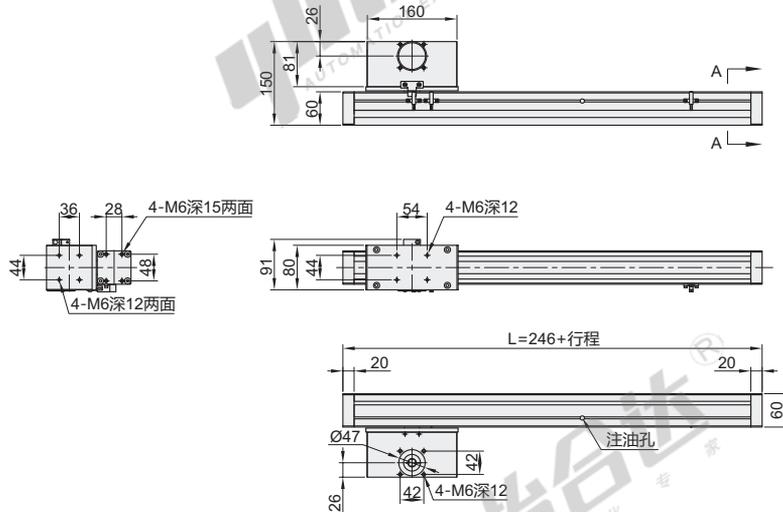
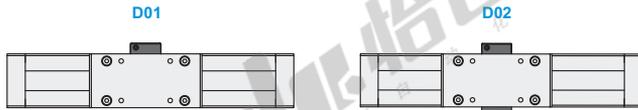
YTZ60系列

欧标同步带系列·一般环境型



代码	底座		导轨		滑板		盖板		使用环境
	材质	表面处理	材质	表面处理	材质	表面处理	材质	表面处理	
YTZ60	铝合金	阳极氧化	合金钢	—	铝合金	阳极氧化	铝合金	阳极氧化	湿度85% 温度-10°C~60°C

电机安装方向:



视角标准: 第一视角

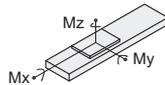
型号		电机方向	滑块数量	减速比	电机品牌	电机规格	刹车	传感器数量
代码	有效行程							
YTZ60	100~1500 (最小单位100)	D01 D02	S(单滑块) D(双滑块)	G3 (1:3) G4 (1:4) G5 (1:5) G7 (1:7) G10 (1:10) G0 (无)	M(三菱) P(松下) Y(安川) T(台达)	20(200W) 40(400W)	N(无刹车) B(带刹车)	P1(1PCS) P2(2PCS) P3(3PCS) P0(无)

详细参数表

技术参数	位置重复精度(mm)	±0.05
	皮带轮节径(mm)	130
	皮带型号	5M-25
	最高速度(mm/s)	1500
	最大负载(kg)	垂直使用 10
基本规格	最大空载扭矩(N.m)	0.35
	最大扭矩(N.m)	13.3
	标准行程(mm)	100~1500(100mm间隔)
	伺服电机容量(W)	400
	高刚性直线滑轨	15#×1PCS
主机截面最大外形(mm)	80×150.5	
原点感应器	EE-SX672(NPN)	

容许力矩表

Mxd	20N.m
Myd	61N.m
Mzd	61N.m



表中力矩值是以滑台行走寿命10000km为基准的动态容许力矩。

力矩条件:
 $Mx/Mxd + My/Myd + Mz/Mzd \leq 1$
 (Mx、My、Mz分别为各个方向的实际力矩)

说明:

- 1.实际负载需满足以下条件:
 (a)满足"详细参数表"中最大负载条件
 (b)满足"容许力矩表"中力矩条件
 如超出条件使用将大幅降低滑台寿命
- 2.表中数据以额定寿命10000km为基准。
- 3.表中重复定位精度为单方向数值。
- 4.滑台额定加速度0.3G,短行程滑台可能无法达到最高速度。
- 5.滑台如果竖直使用,请选择带抱闸电机。

如需欧姆龙品牌或PNP型光电开关,请与我司沟通。

尺寸表

代码	行程	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
		L	346	446	546	646	746	846	946	1046	1146	1246	1346	1446	1546	1646
YTZ60	重量(kg)	3.3	3.8	4.3	4.8	5.3	5.8	6.3	6.8	7.3	7.8	8.3	8.8	9.3	9.8	10.3



请按图示订货

型号	有效行程	电机方向	滑块数量	减速比	电机品牌	电机功率	刹车	传感器数量
代码	(最小单位100)							
YTZ60	100~1500	D01 D02	S(单滑块) D(双滑块)	G3 (1:3) G4 (1:4)	M(三菱) P(松下)	20(200W) 40(400W)	N(无刹车) B(带刹车)	P1(1PCS) P2(2PCS)

YTZ60 — 550 — D01 — S — G3 — M — 20 — N — P1



未税价(元)

优惠价

数量	1~4	5~
价格	100%	另行报价



交货期
12